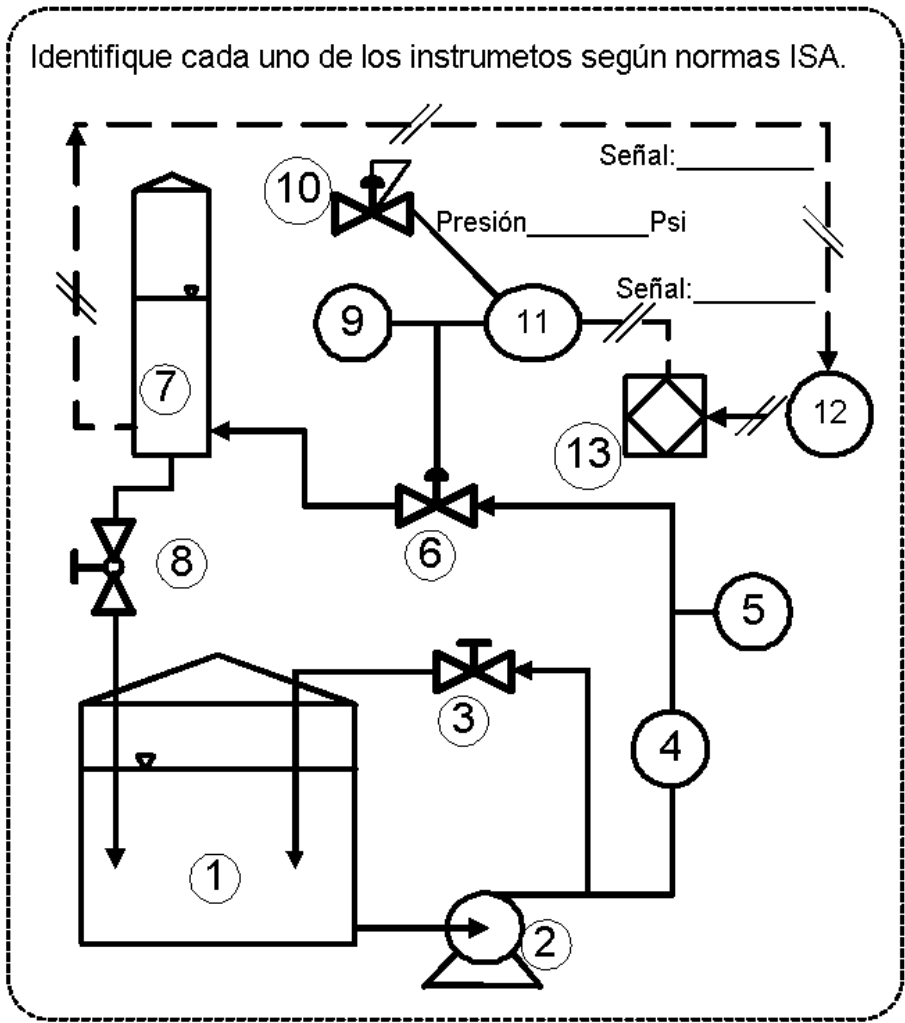


ANEXO III

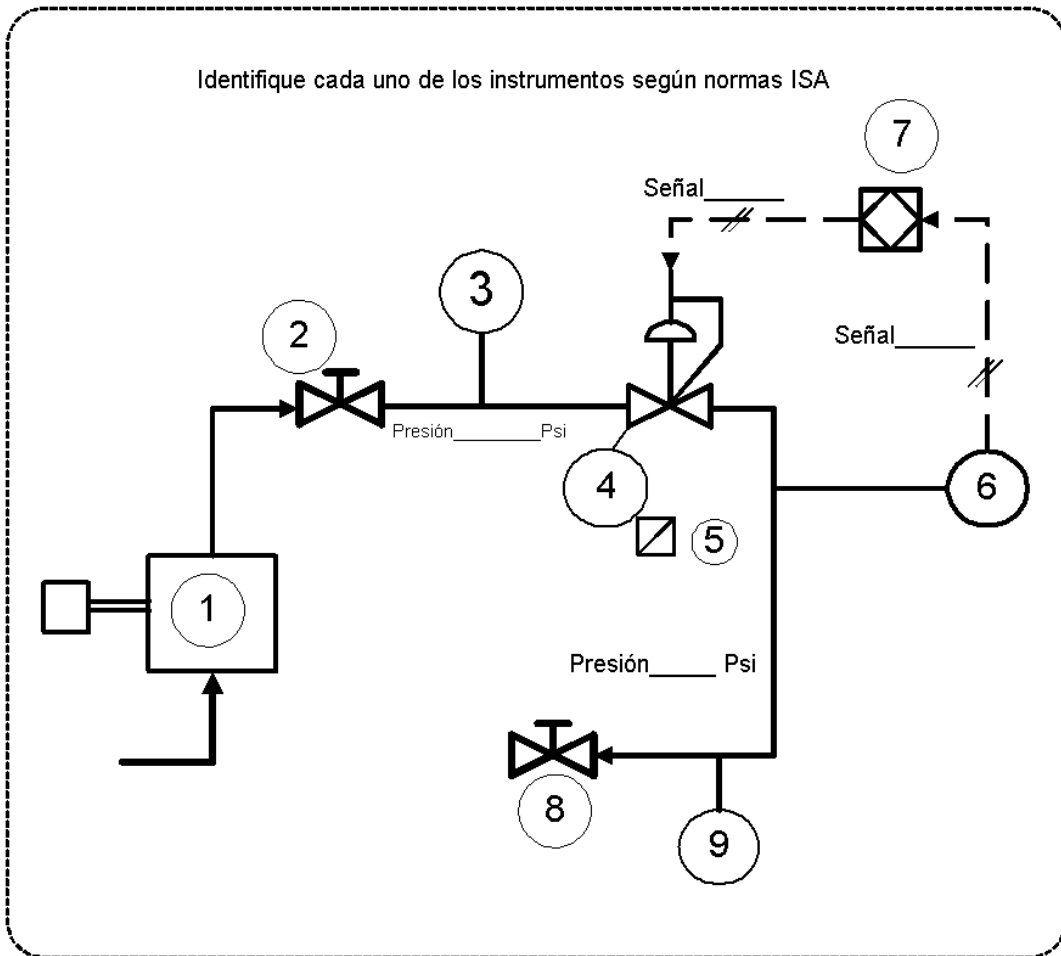
Formatos de prácticas

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #1: Proceso de Nivel, identificación de equipos	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	



1.	8.
2.	9.
3.	10.
4.	11.
5.	12.
6.	13.
7.	

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #2: Proceso de Presión, identificación de equipos	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	



1.	6.
2.	7.
3.	8.
4.	9.
5.	

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #3: PID en proceso de Nivel	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	

Datos:

Valores para función PID del controlador:

Entonada		Desentonada	
P=	%	P=	%
I=	%	I=	%
D=	%	D=	%

Comportamiento del proceso:

P. Nivel	Entonada	Desentonado
Punto de ajuste inicial:	%	%
Punto de ajuste final:	%	%
Tamaño del escalón:	%	%
Tiempo para estabilizar:		
Error en estado estable:	%	%

Conclusiones:

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #4:	PID en proceso de Presión
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	

Datos:

Valores para función PID del controlador:

Entonada		Desentonada	
P=	%	P=	%
I=	%	I=	%
D=	%	D=	%

Comportamiento del proceso:

P. Presión	Entonada	Desentonado
Punto de ajuste inicial:	%	%
Punto de ajuste final:	%	%
Tamaño del escalón:	%	%
Tiempo para estabilizar:		
Error en estado estable:	%	%

Conclusiones:

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #5: PID en proceso de Velocidad	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	

Datos:

Valores para función PID del controlador:

Entonada		Desentonada	
P=	%	P=	%
I=	%	I=	%
D=	%	D=	%

Comportamiento del proceso:

P. Velocidad	Entonada	Desentonado
Punto de ajuste inicial:	%	%
Punto de ajuste final:	%	%
Tamaño del escalón:	%	%
Tiempo para estabilizar:		
Error en estado estable:	%	%

Conclusiones:

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #6: PID en proceso de Temperatura	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	

Datos:

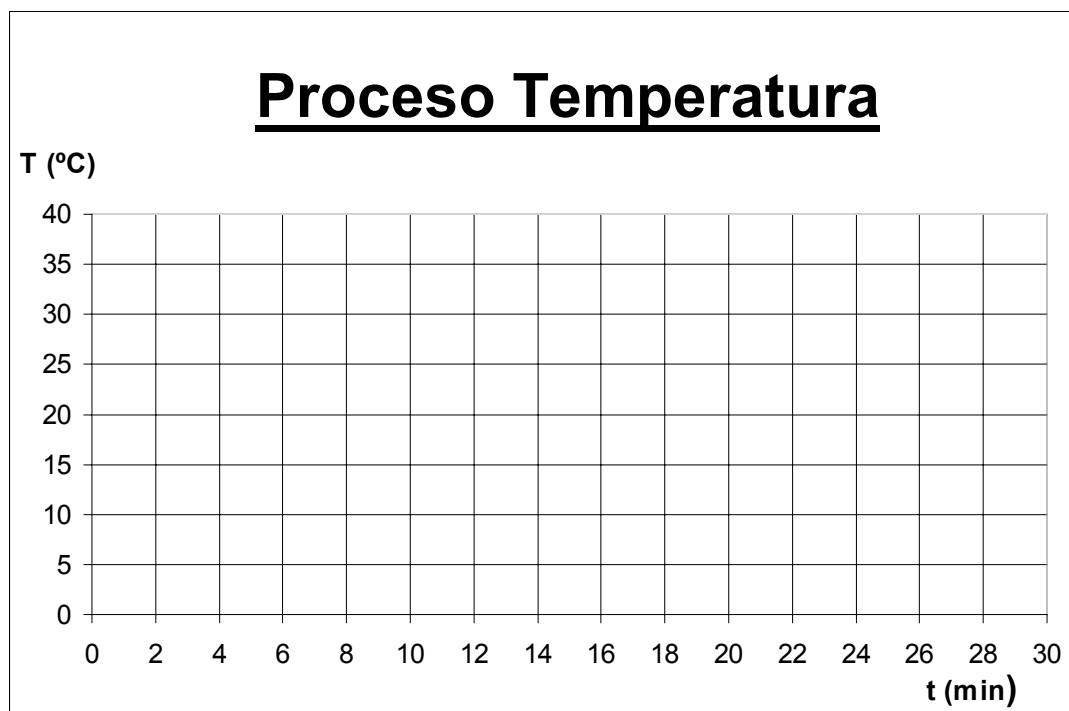
Valores para función PID del controlador:

Entonada		Desentonada	
P=	%	P=	%
I=	%	I=	%
D=	%	D=	%

Comportamiento del proceso:

P. Temperatura	Entonada	Desentonado
Punto de ajuste inicial:	%	%
Punto de ajuste final:	%	%
Tamaño del escalón:	%	%
Tiempo para estabilizar:		
Error en estado estable:	%	%

Gráfica para toma de valores de temperatura.



Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #6: PID en proceso de Temperatura	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	
<p><u>Conclusiones:</u></p> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/>			

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #7: Parámetros PID en proceso de Velocidad	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	

Datos:

Relativos al valor proporcional (P):

Valor Proporcional P	
Valor P:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Relativos al valor proporcional e integral (PI):

Valor Proporcional e Integral P, I	
Valor P:	%
Valor I:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Relativos al valor proporcional, integral y derivativo (PID):

Valor Proporcional, Integral y Derivativo P, I, D	
Valor P:	%
Valor I:	%
Valor D:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #7: Parámetros PID en proceso de Velocidad	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	
<p><u>Conclusiones:</u></p> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/>			

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #8: Parámetros PID en proceso de Presión	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	

Datos:

Relativos al valor proporcional (P):

Valor Proporcional P	
Valor P:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Relativos al valor proporcional e integral (PI):

Valor Proporcional e Integral P, I	
Valor P:	%
Valor I:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Relativos al valor proporcional, integral y derivativo (PID):

Valor Proporcional, Integral y Derivativo P, I, D	
Valor P:	%
Valor I:	%
Valor D:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #8: Parámetros PID en proceso de Presión	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	
<p><u>Conclusiones:</u></p> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/>			

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #9: Parámetros PID en proceso de Velocidad	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	

Datos:

Relativos al valor proporcional (P):

Valor Proporcional P	
Valor P:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Relativos al valor proporcional e integral (PI):

Valor Proporcional e Integral P, I	
Valor P:	%
Valor I:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Relativos al valor proporcional, integral y derivativo (PID):

Valor Proporcional, Integral y Derivativo P, I, D	
Valor P:	%
Valor I:	%
Valor D:	%
Set Point inicial:	%
Set Point final:	%
Tamaño escalón:	%
Tiempo para estabilizar:	
Error en Edo. estable:	%

Universidad Central de Venezuela		Facultad de ingeniería. Escuela de ingeniería mecánica.	
Laboratorio: Controles Automáticos		Práctica #9: Parámetros PID en proceso de Velocidad.	
Apellidos	Nombre	C.I.:	Calificación:
Sección de teoría:	Sección laboratorio:	Fecha:	
<p><u>Conclusiones:</u></p> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/> <hr/>			

