ANEXOS

A.1 Código para mover el motor a la izquierda en lenguaje C++

```cpp
#include<time.h>
#include<stdio.h>
#include<CONIO.H>
int b[4];
void main ()
{        int a,i,j,n;
outport (888,15);
delay (1000);
        a=7;

        b[0]=14;
        b[1]=13;
        b[2]=11;
        b[3]=7;
        i=0;
        j=0;
        n=1000;
        do
            {
```

```cpp
                          if (i==4)

                               {

                                    i=0;

                               }

                     outport (888,b[i]);

                     delay (a);


                     i=i+1;

                     j=j+1;

              } while (j!=n);

delay (500);

outport(888,79);

}
```

A.2 Código para mover el motor a la derecha en lenguaje C++

```cpp
#include<time.h>

#include<stdio.h>

#include<CONIO.H>

int b[4];

void main ()

{          int a,i,j,n;


outport (888,15);
```

```
delay (500);

a=7;

b[0]=7;

b[1]=11;

b[2]=13;

b[3]=14;

i=0;

j=0;

n=1000;

do
    {
        if (i==4)
            {
                i=0;
            }
        outport (888,b[i]);

        delay (a);


        i=i+1;

        j=j+1;
    } while (j!=n);
```

```
        outport (888,79);

    }
```